

Component of vector in two dimension:

(দ্বিমাত্রিক স্থানাঙ্ক জ্যামিতিতে ভেক্টর উপাংশ)

ধরা যাক $P(x, y)$ বিন্দুটি লোকাঙ্কিত।

ইহা 0 মূলবিন্দু $OM = x$, $PM = y$.

ধরা হলে OX ব. দিশে একক ভেক্টর \hat{i} .

আব OY ব. দিশে একক ভেক্টর \hat{j} .

অর্থাৎ $\vec{OM} = x\hat{i}$, $\vec{MN} = y\hat{j}$, $\vec{OP} = \vec{r}$

এতিয়া $\vec{OP} = \vec{OM} + \vec{MP}$

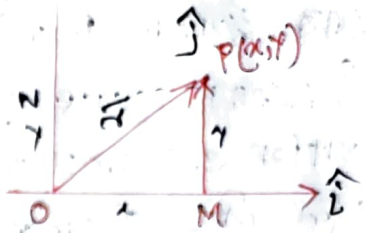
$$\Rightarrow \vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j}$$

সার্বসামান্যভাবে সূত্রের পক্ষ $\vec{OP}^n = \vec{OM}^n + \vec{MP}^n$

$$\Rightarrow \vec{OP}^n = x^n + y^n$$

$$\Rightarrow OP = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\Rightarrow |\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2} \quad (|\vec{r}| = \vec{r} \text{ ৰ মাপাংক})$$



Component of vectors in three dimension

(ত্রিমাত্রিক স্থানাঙ্ক জ্যামিতিতে ভেক্টর উপাংশ)

$P(x, y, z)$ বিন্দুটি লোকাঙ্কিত। ধরা হলে OX, OY, OZ ব. দিশে একক ভেক্টর \hat{i}, \hat{j} আৰু \hat{k} লোকাঙ্কিত।

অর্থাৎ 0 মূলবিন্দু, $OA = x$, $OB = y$, আৰু $OC = z$. গতিকে,

$$\vec{OA} = x\hat{i}, \vec{OB} = y\hat{j}, \vec{OC} = z\hat{k}$$

$$\vec{OP} = \vec{OA} + \vec{AC} + \vec{CP}$$

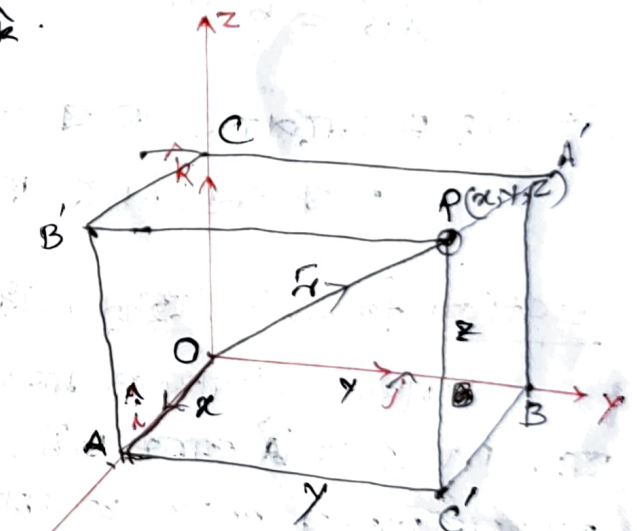
$$= \vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC}$$

$$\vec{OP} = \vec{OA} + \vec{AC} + \vec{CP}$$

$$= \vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC}$$

$$= x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$$

Thus $\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$



ইহাও $\vec{AC} = \vec{OB} = y\hat{j}$
 $\vec{C'P} = \vec{OC} = z\hat{k}$

Note: ত্রিমাত্রিক উপাংশক: দ্বিমাত্রিক উপাংশক অন্যান্যক extended আন-হিচালো বিবেচনা কৰিব পৰা যায়।
 $\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$ হ'লে

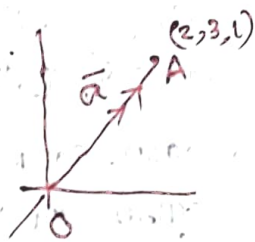
x, y, z ক \vec{r} ৰ স্কেলাৰ উপাংশ বা অদিগ উপাংশ হ'লে
 $x\hat{i}, y\hat{j}, z\hat{k}$ ক \vec{r} ৰ ভেক্টৰ " " সদিগ " "

Note: একক ভেক্টর $\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}$ ক $\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}$ হিচালোত নিৰ্ণয় হয়।

Ex. a একক ভেক্টর \hat{a} দিয়া আছে যাতে $\vec{a} = 2i + 3j + k$,
 \hat{a} এর নির্দেশক একক ভেক্টর \hat{a} নির্ণয় করা।

Solⁿ : ইংগিত $\vec{a} = 2i + 3j + k$.

$$\therefore \text{সাপাতক } |\vec{a}| = \sqrt{2^2 + 3^2 + 1^2} \\ = \sqrt{14}$$



$$\therefore \hat{a} = \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|} = \frac{2i + 3j + k}{\sqrt{14}} = \frac{2}{\sqrt{14}}i + \frac{3}{\sqrt{14}}j + \frac{1}{\sqrt{14}}k.$$

Ex $\vec{a} = 2i + 2j - 5k$ এবং $\vec{b} = 2i + j + 3k$ ভেক্টর দুটির
 যোগফলের নির্দেশক একক ভেক্টর নির্ণয় করা।

Solⁿ $\vec{a} + \vec{b} = (2+2)i + (2+1)j + (-5+3)k \\ = 4i + 3j - 2k$

ইংগিত সাপাতক $|\vec{a} + \vec{b}| = \sqrt{4^2 + 3^2 + (-2)^2} = \sqrt{29}$

$\therefore \vec{a} + \vec{b}$ এর নির্দেশক একক ভেক্টর,

$$\hat{a} + \hat{b} = \frac{4i + 3j - 2k}{\sqrt{29}} = \frac{4}{\sqrt{29}}i + \frac{3}{\sqrt{29}}j - \frac{2}{\sqrt{29}}k.$$

দুটি বিন্দু সংযোগী ভেক্টর:

ধরা হল $P(x_1, y_1, z_1)$ এবং $Q(x_2, y_2, z_2)$ অক্ষীয় দূরত্ব-
 বিন্দু। মূল বিন্দু O এর সাপাতক $(0, 0, 0)$ লোভা হ'ল। থেকে
 সাপাতক ভেক্টর $\vec{OP} = x_1i + y_1j + z_1k$

$$\vec{OQ} = x_2i + y_2j + z_2k.$$

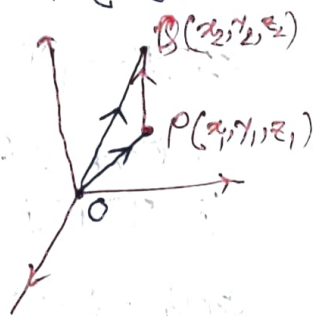
OPQ ত্রিভুজের পূর্বা পার্শ্ব

$$\vec{OP} + \vec{PQ} = \vec{OQ}$$

$$\Rightarrow \vec{PQ} = \vec{OQ} - \vec{OP}$$

$$= (x_2i + y_2j + z_2k) - (x_1i + y_1j + z_1k)$$

$$\Rightarrow \vec{PQ} = (x_2 - x_1)i + (y_2 - y_1)j + (z_2 - z_1)k$$



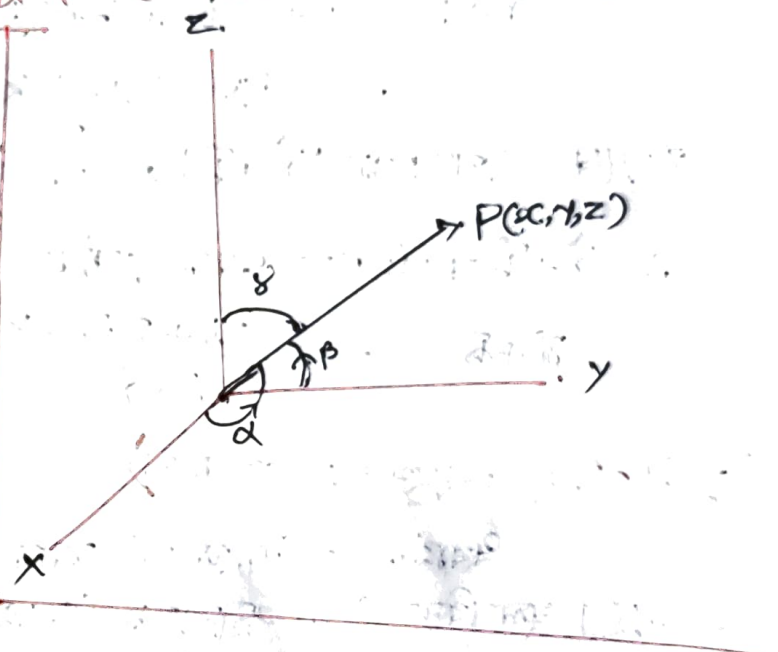
সাপাতক হ'ল $|\vec{PQ}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$

ত্রিভুজক ভেক্টর \vec{OP} তে স্থানাংক অক্ষ Ox, Oy আৰু Oz ৰ লগত একত্ৰে α, β, γ কোণ কৰিছে। α, β, γ ক দিশা কোণ (direction angle) বোলা হয়। α, β, γ ৰ $0 \leq \alpha, \beta, \gamma \leq \pi$ হ'বলৈ সক্ষম হ'লে।

- * $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$ ক ভেক্টর \vec{OP} ৰ দিশাংক (direction cosine) বোলা হয়। আধাৰত l, m, n ৰ সূচি কৰা হয় আৰু $l = \cos \alpha, m = \cos \beta, n = \cos \gamma$, আনহাতে, $-l = \cos(\pi - \alpha), -m = \cos(\pi - \beta)$ আৰু $-n = \cos(\pi - \gamma)$ ক \vec{PO} ভেক্টরৰ দিশাংক গিচালা বোলা যায়।

ধৰাওঁ \vec{OP} ভেক্টরৰ দিশাংক l, m, n আৰু a, b, c তিনিটা সংখ্যা যাতে $\frac{l}{a} = \frac{m}{b} = \frac{n}{c}$ হয়। এনেধৰণক a, b, c সংখ্যা কেইটাক \vec{OP} ৰ দিশানুপাত (direction ratio) বোলা হয়।

6
 X অক্ষৰ দিশাংক;
 x অক্ষত অক্ষ তিনিটা লগত একত্ৰে $0, 90, 90$ কোণ কৰে। গতিকে দিশাংক হ'ব $\cos 0, \cos 90, \cos 90$
 $\equiv 1, 0, 0$
 একেদৰে, y আৰু z অক্ষৰ দিশাংক হ'ব $0, 1, 0$ আৰু $0, 0, 1$.



প্রয়োজনীয় অভেদ: $l^2 + m^2 + n^2 = 1$

০. ওঁলৰ ভেক্টর কেইটাৰ দিশাংক উলিওৱা।
 (i) $2i + 2j - k$ (ii) $6i - 2j - 3k$ (iii) $3i - 4k$

১. $\vec{a} = 2i + 2j - k$

\vec{a} ৰ দিশাংক একক ভেক্টর $\hat{a} = \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|}$

$$= \frac{2i + 2j - k}{|2i + 2j - k|}$$

$$= \frac{2i + 2j - k}{\sqrt{2^2 + 2^2 + (-1)^2}}$$

$$= \frac{2i + 2j - k}{3}$$

$$= \frac{2}{3}i + \frac{2}{3}j + (-\frac{1}{3})k$$

\therefore দিশাংক সংখ্যক $\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{1}{3}$

(ii) $\vec{a} = 6i - 2j - 3k$

$$\Rightarrow \hat{a} = \frac{6i - 2j - 3k}{\sqrt{6^2 + (-2)^2 + (-3)^2}}$$

$$= \frac{6i - 2j - 3k}{7}$$

$$= \frac{6}{7}i - \frac{2}{7}j - \frac{3}{7}k$$

∴ দিকসংকেত: $\frac{6}{7}, -\frac{2}{7}, -\frac{3}{7}$.

(iii) $\vec{a} = 3i + 0j - 4k$

$$\Rightarrow \hat{a} = \frac{3i + 0j - 4k}{\sqrt{3^2 + 0^2 + (-4)^2}}$$

$$= \frac{3i + 0j - 4k}{5}$$

$$= \frac{3}{5}i + 0j - 4k$$

∴ দিকসংকেত: $\frac{3}{5}, 0, -\frac{4}{5}$

Q. 10 $i - j + k$ ভেক্টর-ত্রয়টির লম্বিত্ব কক্ষ কোণ নির্ণয় করা।

Solⁿ $\vec{a} = i - j + k$

$$\hat{a} = \frac{1}{\sqrt{3}}i - \frac{1}{\sqrt{3}}j + \frac{1}{\sqrt{3}}k$$

∴ দিকসংকেত $\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}$

∴ x অক্ষের লম্বিত্ব কক্ষ কোণ $\cos^{-1}(\frac{1}{\sqrt{3}})$,

y " " " " $\cos^{-1}(-\frac{1}{\sqrt{3}})$

z " " " " $\cos^{-1}(\frac{1}{\sqrt{3}})$

(ii) $j - k$

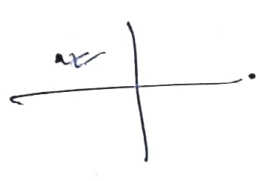
$$\Rightarrow \frac{0i + j - k}{\sqrt{2}}$$

∴ দিকসংকেত $0, \frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}$

∴ x অক্ষের লম্বিত্ব কক্ষ কোণ $\cos^{-1}(0) = 90^\circ$

y " " " " $\cos^{-1}(\frac{1}{\sqrt{2}}) = 45^\circ$

z " " " " $\cos^{-1}(-\frac{1}{\sqrt{2}}) = 135^\circ = \pi - \frac{\pi}{4} = \frac{3\pi}{4}$



(iii) $\vec{a} = i + j + k$

$$\hat{a} = \frac{i + j + k}{\sqrt{3}}$$

∴ দিকসংকেত $\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}$

∴ অক্ষের লম্বিত্ব কক্ষ কোণ $\cos^{-1}(\frac{1}{\sqrt{3}}), \cos^{-1}(\frac{1}{\sqrt{3}}), \cos^{-1}(\frac{1}{\sqrt{3}})$.

— x —

8. $\vec{a} = i + 2j - 3k$, $\vec{b} = 2i + 4j + 9k$, স্থলে $\vec{a} + \vec{b}$ ঃ সমান্তরাল
 হয়ে একক ভেক্টর উল্লিঙর।

Solⁿ ~~$\vec{a} + \vec{b}$~~ সমান্তরাল $\vec{c} = \vec{a} + \vec{b} = 3i + 6j + 6k$

$$\Rightarrow \hat{c} = \frac{3i + 6j + 6k}{\sqrt{3^2 + 6^2 + 6^2}}$$

$$= \frac{3i + 6j + 6k}{9} = \frac{1}{3}i + \frac{2}{3}j + \frac{2}{3}k.$$

\therefore একক ভেক্টর $\frac{1}{\sqrt{3}}(i + 2j + 2k)$ ✓

36
 36
 9
 81 2

Product of two vectors
দুটা ভেক্টরৰ পূৰণ:

ভেক্টরৰ পূৰণ দুই ধৰণৰ (i) স্কেলাৰ পূৰণ বা ডট-পূৰণ-
বা অধিশ পূৰণ আৰু (ii) ভেক্টর পূৰণ বা-সদিশ পূৰণ
বা ক্রস (cross) পূৰণ।

1. অধিশ পূৰণ:

ধৰা হ'ল \vec{a} আৰু \vec{b} দুটা ভেক্টর বান্ধি। তেন্তে স্কেলাৰ-
 \vec{a} আৰু \vec{b} ৰ ডট পূৰণক $\vec{a} \cdot \vec{b}$ হিচাপে লিখা হয়
আৰু $\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta$, ~~কোণ~~ θ
ইয়াত θ হ'ল \vec{a} আৰু \vec{b} ৰ মাজৰ কোণ $0 \leq \theta \leq \pi$..

Note 1. $\vec{a} = 0$ হ'লে, $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$
 $\vec{b} = 0$ " $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$
 $\theta = \frac{\pi}{2}$ " $\vec{a} \cdot \vec{b} = ab \cos 90^\circ = 0$
 $\theta = 0^\circ$ " $\vec{a} \cdot \vec{b} = ab \cos 0^\circ = ab$.

Note 2. (i) $\vec{a} \cdot \vec{b}$ এটা স্কেলাৰ বান্ধি-

- (ii) \vec{a} আৰু \vec{b} পৰস্পৰ লম্ব হ'লে $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$.
- (iii) $\theta = \pi$ হ'লে $\vec{a} \cdot \vec{b} = ab \cos \pi = -ab$.

Note 3. ধৰা হ'ল $\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}$ হ'ল x, y, আৰু z অক্ষৰ-
দিশত একক ভেক্টর। তেন্তে-

$$\hat{i} \cdot \hat{i} = \hat{j} \cdot \hat{j} = \hat{k} \cdot \hat{k} = 1 \cdot 1 \cdot \cos 0^\circ = 1 \cdot 1 \cdot 1 = 1$$

$$\hat{i} \cdot \hat{j} = \hat{j} \cdot \hat{k} = \hat{k} \cdot \hat{i} = 1 \cdot 1 \cdot \cos 90^\circ = 1 \cdot 1 \cdot 0 = 0$$

Note 4. ধৰা হ'ল \vec{a} আৰু \vec{b} ৰ মাজৰ কোণ θ .

$$\text{তেতিয়া } \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta$$

$$\Rightarrow \cos \theta = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|}$$

$$\Rightarrow \theta = \cos^{-1} \left(\frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{ab} \right)$$

অৰ্থাৎ ভেক্টর দুটা দিয়া থাকিলে সিহঁতৰ মাজৰ কোণ-
উলিয়াব পৰা যায়।

Note 5. স্কেলাৰ পূৰণ commutative বা সন্মুখনিম্ন

$$\text{অৰ্থাৎ } \vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$$

Note 6 ① $\vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c}$ (বিভবন-বিধি)

~~(ii) $\lambda(\vec{a} \cdot \vec{b}) = (\lambda\vec{a}) \cdot \vec{b} = \vec{a} \cdot (\lambda\vec{b})$~~

(ii) $(\lambda\vec{a}) \cdot \vec{b} = \lambda(\vec{a} \cdot \vec{b}) = \vec{a} \cdot (\lambda\vec{b})$.

~~নোট~~ ④ উদাহরণ
 ৩. প্রদত্ত i, j আৰু k ৰ দিশত ডেক্সৰ্চৰ ঠিকানা সমূহ

দিয়া আছে। অর্থাৎ $\vec{a} = a_1i + a_2j + a_3k$.

আৰু $\vec{b} = b_1i + b_2j + b_3k$.

এনেদৰে $\vec{a} \cdot \vec{b}$ উলিয়াব লাগে।

Solⁿ . আমি দুটা ডেক্সৰ্চ-নির্মোক্ত ধর্ম ব্যৱহাৰ কৰিম।

$i \cdot i = j \cdot j = k \cdot k = 1$

& $i \cdot j = j \cdot k = k \cdot i = 0$.

এতিয়া $\vec{a} \cdot \vec{b} = (a_1i + a_2j + a_3k) \cdot (b_1i + b_2j + b_3k)$

$= a_1b_1i \cdot i + a_1b_2i \cdot j + a_1b_3i \cdot k$

$+ a_2b_1j \cdot i + a_2b_2j \cdot j + a_2b_3j \cdot k$

$+ a_3b_1k \cdot i + a_3b_2k \cdot j + a_3b_3k \cdot k$

$= a_1b_1 + 0 + 0$

$+ 0 + a_2b_2 + 0$

$+ 0 + 0 + a_3b_3$

$= a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3$.

গাতিক দুটা ডেক্সৰ্চ-উৎপন্ন-মাণে-নির্মোক্ত ঠিকানাৰ
 পূৰণৰ ফলাফল।